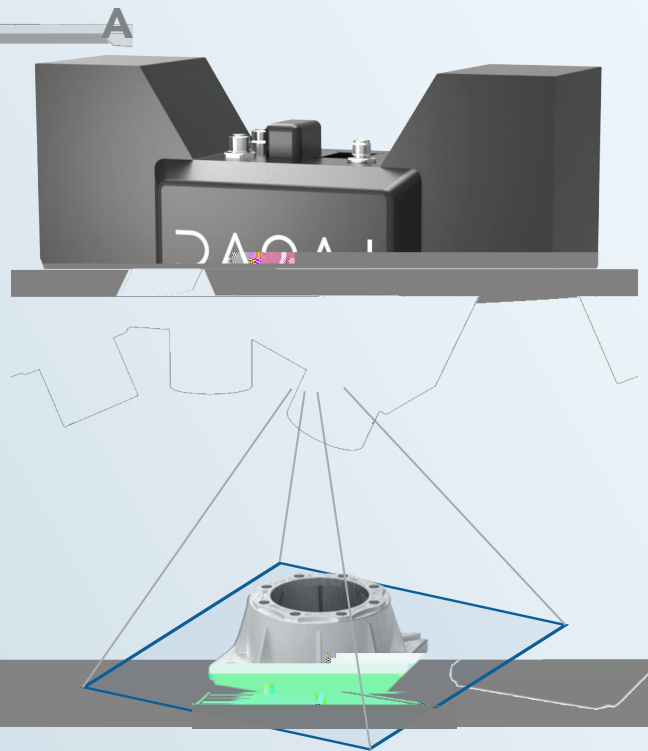
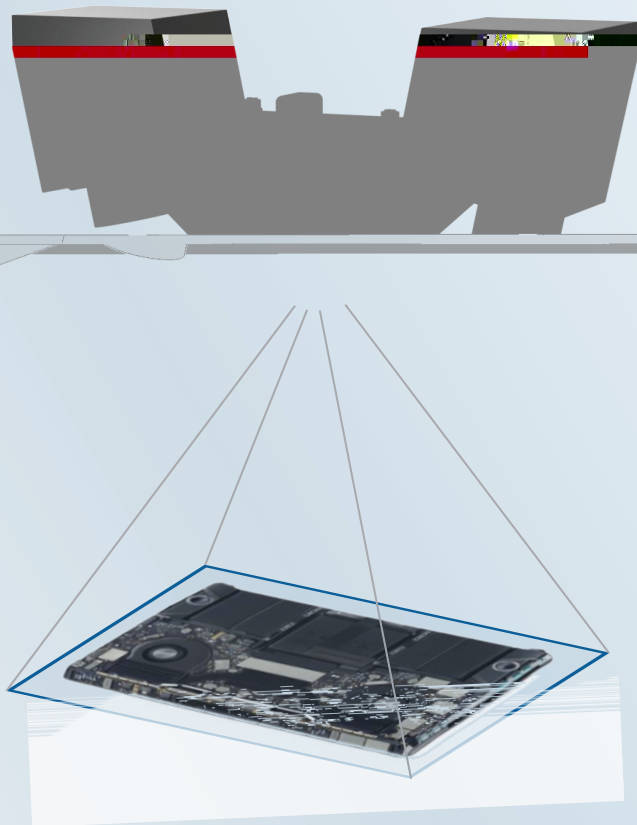


全场景适用的高性能3D检测

HDR 3D

A4



18MP

2

3D HDR

3

3D HDR

3D HDR

HDR

HDR

1800

10GigE CMOS

USB 3.0

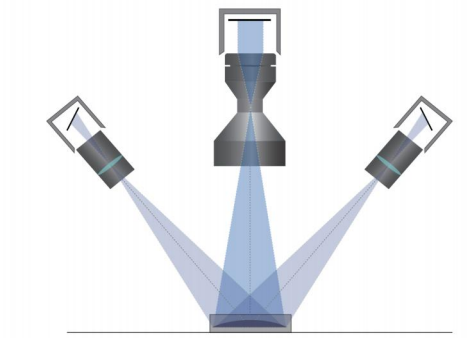
DaoAI 3D
10GigE

18MP

3.0

USB
100

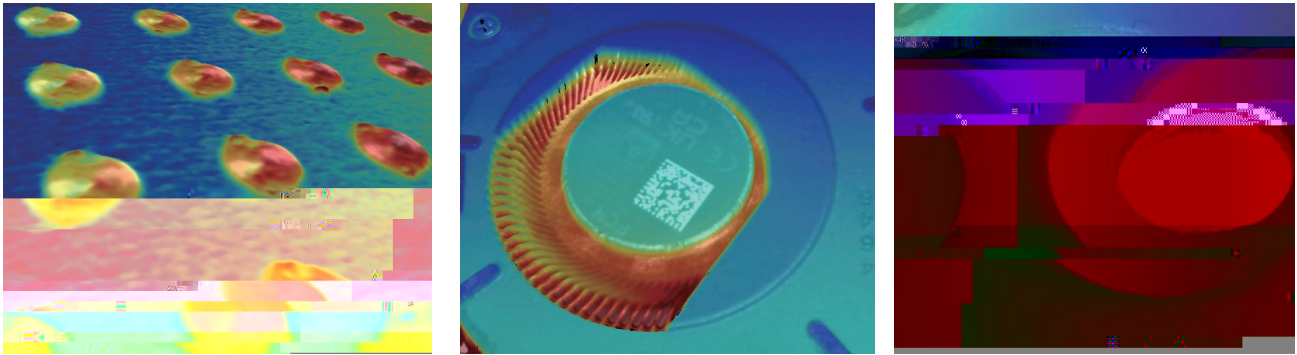
USB 5



我们支持图像获取和图像预处理的并行处理。预处理完成后，电脑会立刻开始3D重建计算，与此同时相机也会移动去下一个点位，准备好进行下一次数据采集。

在3D重建完成并获得点云数据后，相机可以立即开始下一次数据采集。这使得图像获取、相机移动和数据处理可以并行进行，从而大幅度提高效率。

我们支持多种类型的滤波器，如对比度滤波器、离群点滤波器、聚类滤波器、高斯滤波器、孔洞填充等。对于黑色物体、反射物体、复杂物体等，此功能可进一步去除点云中的无效点，以提高其质量。



使用滤波器使点云结果可达到最佳的成像精度。

